

# Hidrobarco 1200

Plataforma multipropósito de los Estados Unidos para estudios y monitoreo hidrográficos



# Hidrobarco 1200

---

HydroBoat 1200: una encarnación de compacidad y facilidad, diseñado para un funcionamiento perfecto en una amplia gama de equipos.

Gracias a la tecnología CFD profesional, su estabilidad alcanza nuevas cotas. Combinado con una ecosonda monohaz de alta precisión, un receptor de posicionamiento direccional GNSS y un avanzado sistema de control inteligente de embarcaciones, satisface con destreza diversas demandas operativas en el agua.

La seguridad aumentada mediante la unidad de medición de intensidad (IMU) integrada, la cámara de giro e inclinación de 360° y el radar de ondas milimétricas fortalecen sus atributos de manera integral. Esta embarcación autónoma, que puede montarse con ADCP, sonar de barrido lateral, sonda de doble frecuencia, medidor de calidad del agua multiparámetro y más, se posiciona como el socio por excelencia para tareas que abarcan medición de corrientes, batimetría, estudios submarinos y evaluación de la calidad del agua.

## Características

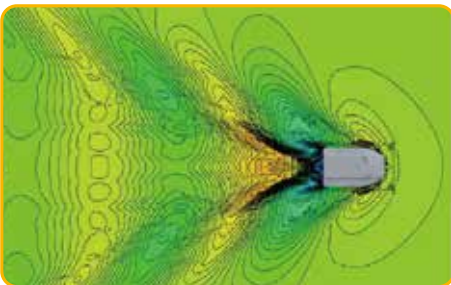


### Flujo de agua adaptable

Vuelo estacionario preciso y seguimiento eficiente de la trayectoria. Sin miedo a las olas ni al viento. Sigue la ruta predefinida con precisión incluso en entornos difíciles.

## Nuevo algoritmo de combinación INS

Medir cambios en la velocidad y la orientación, y poder resolver la información de posición precisa en áreas bloqueadas por GNSS para completar el trabajo planificado.



## Portabilidad

1. Casco ligero de 25 kg.
2. Casco pequeño de 1185 mm.
3. Software de control de embarcaciones Android multifunción



## Versatilidad

1. Piscina lunar grande de 240 mm
2. Apoyando la transmisión transparente de datos
3. Alcanzar una velocidad máxima del barco de 6 m/s para un movimiento eficiente.

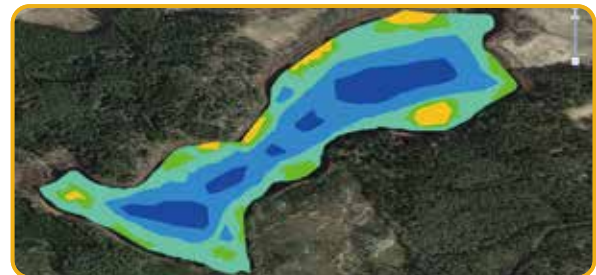
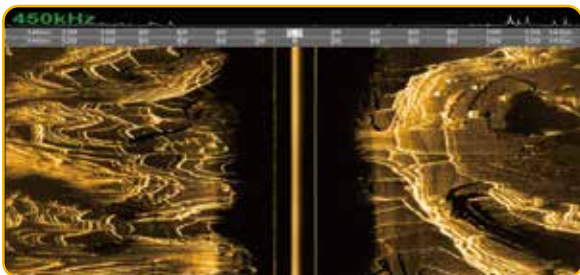
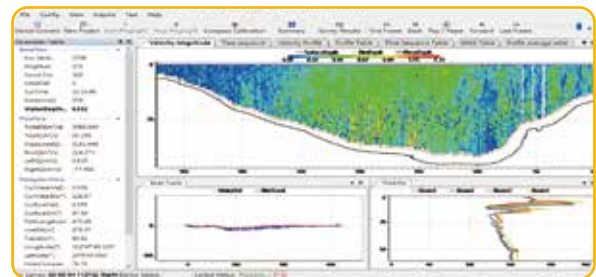
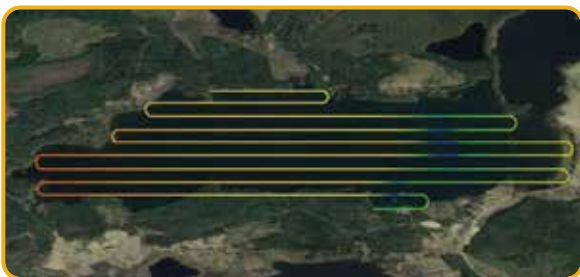


## Seguridad

1. Cámara PTZ de 360°
2. Radar de evitación de obstáculos de ondas milimétricas
3. Plataforma de gestión de batería inteligente



## Aplicaciones



# Especificación

## Especificaciones del vehículo

Dimensiones del casco (L × An × Al)	1185 mm x 593 mm x 397 mm
Peso	25 kg (sin batería)
Carga máxima	25 kilos
Material	Fibra de carbono, parachoques de goma
Anti-olas y viento	3er nivel de viento y 2do nivel de ola
Impermeable	IP67
Luz indicadora	Luz de dos colores
Cámara	Vídeo omnidireccional de 360°
Sensor anticolidión	Distancia de detección 10-30 metros
Hélice	2*Hélice sin escobillas
Control de dirección	Giro sin motor de dirección
Velocidad máxima	6 m/s
Duración de la batería	Una batería de 4,5 h con 1,5 m/s, total 2 baterías

## Controlador

Sistema	Sistema Android
Software	<small>Vehículo utilitario deportivo SLHydro</small>
Rango de control	1,3 km en 2,4 GHz; ilimitado en 4G

## Rendimiento del GNSS

Sistema satelital	GPS, BDS, GLONASS, Galileo
Precisión de posicionamiento RTK	Alto: ±8 mm + 1 ppm RMS Alto: ±15 mm + 1 ppm RMS
Precisión del rumbo	0,2° a 1 m de línea base
Precisión del INS	2,1°/h, <1m/20s
Frecuencia de actualización	200 Hz

## Sonda acústica monohaz incorporada

Rango de profundidad	0,15 m - 200 m
Exactitud	±0,01 m + 0,1 % x D (D es la profundidad del agua)
Frecuencia	200 kHz
Ángulo del haz	5 ± 0,5°

## Software

<small>Vehículo utilitario deportivo SLHydro</small>	Planificación de misiones, seguimiento de buques, conversión de coordenadas
	Adquisición de datos batimétricos, descarga de datos batimétricos
Sonda SLHydro	Procesamiento de datos batimétricos, Corrección de datos batimétricos
	Exportación de datos batimétricos

## Sensores expandibles

	Perfilador de corriente acústica Doppler
	Sonda ecoscópica de haz único
	Sonar de barrido lateral
	Medidor de calidad del agua multiparamétrico



### Sede:

Geosolution i Göteborg AB Stora  
Åvägen 21, 436 34 ASKIM, Suecia

### Oficinas regionales:

Varsovia, Polonia  
Jičín, República Checa  
Ankara, Turquía  
Scottsdale, Estados Unidos  
Singapur  
Hong Kong, China

Dubái, Emiratos Árabes Unidos

[www.satlab.com.se](http://www.satlab.com.se)